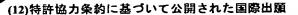
ABSTRACT

A servo drive system of a press machine has a pair of servo motors 30a and 30b which can generate necessary ram pressure by compositing and using a torque based on the same speed-torque characteristics. The servo motors 30a and 30b are symmetric with each other in a mirror image manner. The servo motors 30a and 30b are opposed to each other at opposite ends of an operation shaft 20 which vertically moves a ram 22. The servo motors 30a and 30b are integrally operated, thereby directly driving the operation shaft 20.

5



(19) 世界知的所有権機関 国際事務局



(43) 国際公開日 2003年12月24日(24.12.2003)

PCT

(10) 国際公開番号 WO 03/106154 A1

(71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 株式会 社アマダ (AMADA COMPANY, LIMITED) [JP/JP]; 〒

259-1196 神奈川県 伊勢原市 石田200番地 Kanagawa (JP). 株式会社エヌエスエンジニアリング (NS ENGI-

NEERING, INC.) [JP/JP]; 〒259-1116 神奈川県 伊勢原

(51) 国際特許分類7:

特願2003-145374 特願2003-145377

市石田318-3 Kanagawa (JP).

2003年5月22日(22.05.2003)

2003年5月22日(22.05.2003)

(21) 国際出願番号:

PCT/JP03/07675

B30B 15/14, 1/26

(22) 国際出願日:

2003年6月17日(17.06.2003)

(25) 国際出願の言語:

日本語

(26) 国際公開の言語:

日本語

(30) 優先権データ:

特願2003-145372

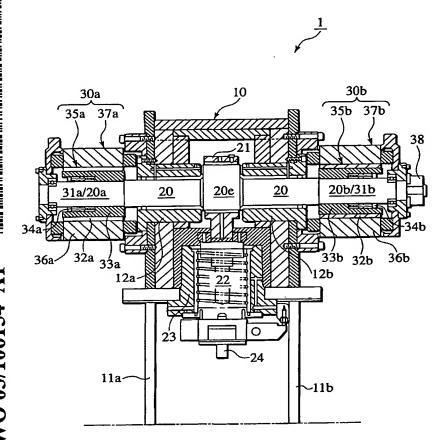
特願2002-177145 2002年6月18日(18.06.2002) JP 2002年6月18日(18.06.2002) JP 特願2002-177143 JP 2002年6月18日(18.06.2002) 特願2002-177150 2002年6月18日(18.06.2002) JP 特願2002-177149 2003年5月22日(22.05.2003) JP (72) 発明者: および

(75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 内藤 飲志 郎 (NAITO,Kinshiro) [JP/JP]; 〒 259-1116 神奈川 県 伊勢原市 石田318-3 Kanagawa (JP). 関山 篤蔵 (SEKIYAMA, Tokuzo) [JP/JP]; 〒370-2217 群馬県 甘 楽郡甘楽町 天引258番地 Gunma (JP). 大竹 俊昭 (OTAKE, Toshiaki) [JP/JP]; 〒259-1196 神奈川県 伊

[毓葉有]

(54) Title: SERVO-DRIVE SYSTEM AND CONTINUOUS FINISHING SYSTEM OF PRESS

(54) 発明の名称: プレス機械における、サーボドライブシステム及び連続加エシステム



(57) Abstract: A servo-drive system of a press, wherein a pair of servo-motors (30a, 30b) as the power sources of a ram (22) capable of generating a necessary ram pressure by using a torque obtained by synthesizing the same torques based on speed-torque characteristics are mirror-images of each other and installed, opposite to each other, at both ends of an operating shaft (20) vertically moving the ram (22), whereby the operating shaft (20) can be directly driven by operating the pair of servo-motors (30a, 30b) as an integral part.

(57) 要約: ラム22の動力源とし て、互いに同一の速度–トルク特性 に基づくトルクを合成して使うこと で必要なラム圧力を発生可能なー 対のサーボモータ30a、30b を、互いにミラーイメージで対称 に構成し、ラム22を上下動させる 作動軸20の両端に互いに対向して 設置する。この一対のサーボモー タ30a、30bを一体として動 作させることで、作動軸20を直 接駆動する、プレス機械のサーボ ドライブシステムである。

WO 03/106154 A1